

MITSUBISHI ROBOT PROGRAMING & OPERATION

CONTENIDO TEMÁTICO

OBJETIVO

El participante reconocerá los procedimientos de configuración, operación y programación del robot industrial Mitsubishi RV-4-FRQ, con la finalidad de crear un proyecto de simulación desde el RT *ToolBox* 3.

DIRIGIDO A

Ingenieros y técnicos de mantenimiento, manufactura y procesos. Personas relacionadas con áreas de ingeniería, mantenimiento y automatización.

DURACIÓN

20 horas

1. Seguridad en la celda robotizada

- 1.1 Normas aplicables
- 1.2 Envoltente de trabajo y grados de libertad
- 1.3 Dispositivos de emergencia
- 1.4 Riesgos en una celda robótica
- 1.5 Parámetros de seguridad en un robot industrial (límites mecánicos y software)
- 1.6 Recomendaciones al trabajar con el robot industrial

2. Arquitectura del sistema

- 2.1 Unidad mecánica (serie RV)
 - 2.1.1 Motores
 - 2.1.2 Harmonic drive
 - 2.1.3 Bandas
- 2.2 Controlador
 - 2.2.1 Requerimientos de alimentación
 - 2.2.2 Modelo de controlador

- 2.2.3 *Dip switches*
- 2.2.4 Ventiladores
- 2.2.5 Conector de señales de emergencia
- 2.2.6 PCB´s
- 2.2.7 Fusibles
- 2.2.8 CPU
- 2.3 *Teach pendant*
 - 2.3.1 *Dead man switch*
 - 2.3.2 Pantallas de operación

3. RT *ToolBox* 3 (robot software)

- 3.1 Configuración de un proyecto con robot Mitsubishi RV-4FL-Q
- 3.2 Panel de operación
- 3.3 Modo paso a paso (ajuste de puntos)
- 3.4 Generación de un nuevo programa
- 3.5 Transferencia de programas (*ON line* – *OFF line*)
- 3.6 Generación y restauración de un Backup
- 3.7 Respaldo de historial de alarmas
- 3.8 Modo simulador

- 3.9 Configuración de una herramienta
- 3.10 Prueba de frenos

PONENTE

Ing. Jaime Enrique San Miguel Mejía

REQUISITOS

- Llenar formato de registro
- Pago

INVERSIÓN

Comunidad Externa	Comunidad Egresada	Comunidad Interna
\$2,520.00	\$2,270.00	\$2,150.00

* Comunidad interna y egresada: presentar credencial vigente o historial académico

 **Solicita la ficha de depósito para concretar el pago. Lo puedes realizar desde BBVA en ventanillas, practicajas o la APP (pago de servicios).**

